

E5

车模无刷电子调速器使用说明书

Brushless electronic speed controller manual

www.xc-bldc.com

1. 产品规格

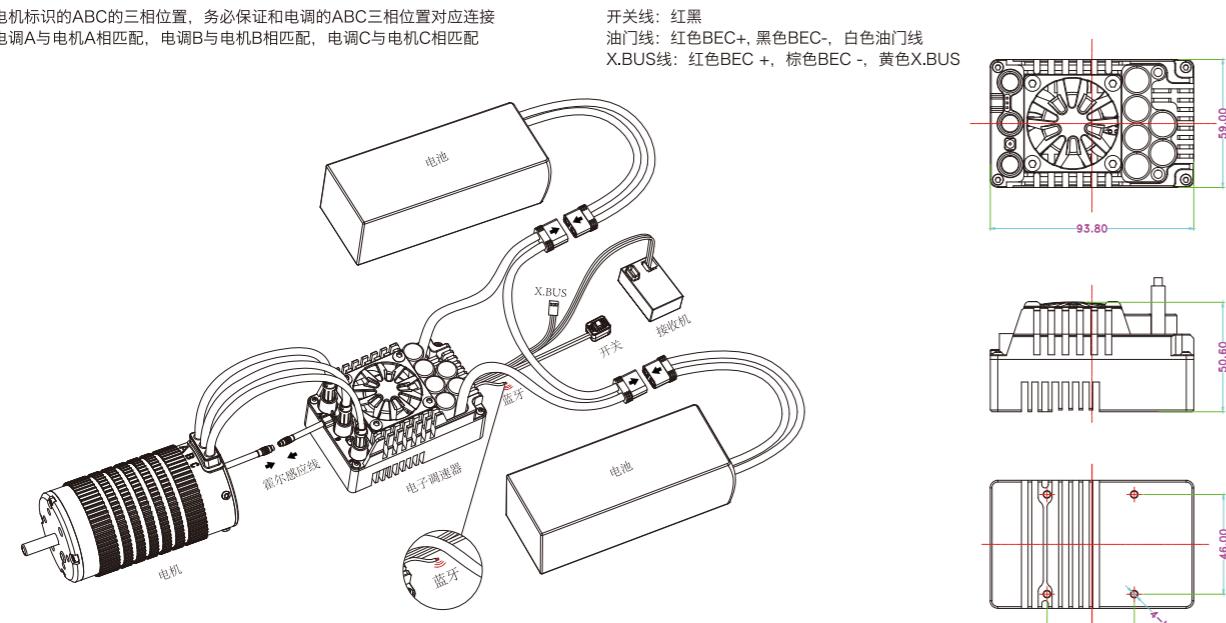
| 规格 | 规格描述 | 注意 |
|---------|--|---|
| 电流 | 200A持续 | 逐波限流控制，高速有效限制峰值电流，避免损坏电机和传动系统。 |
| 供电 | 6-12S LiPo | 使用DC供电时要考虑其放电/刹车电力回收能力 如果供电能力有限，可适当降低运行参数(加速度和相应刹车选项)。 |
| 推荐电机 | 有感/无感方波无刷电机 | |
| 电机转速 | 当极对数为1时，电气转速等于机械转速 其它：电气转速 = 机械转速 × 极对数 = KV值 × 母线电压 × 极对数 备注：最高支持电气转数24万转。 | 电机空转时转数非常高，需要注意安全。 |
| BEC供电 | 电压：6.0V/7.4V/8.4V，通过手机APP切换电压 电流：持续8A，瞬间25A | |
| 风扇供电 | 温度大于55°C，开启风扇供电。 温度小于50°C，关闭风扇供电。 | 1. 风扇供电电压取自BEC 2. 当风扇出现短路保护时，控制器将对风扇停止供电，1秒后重新对风扇恢复供电。 |
| 蓝牙通讯 | 1. 使用手机APP可调节电调所有参数。 2. 使用手机APP对电调进行固件升级。 3. 电机运行数据观察界面，记录数据/实时数据查阅。 | |
| 尺寸规格/重量 | 93.80*59.00*50.60mm / ~406g (含线束) | |

2. 产品特点

- 精雕细琢的换相方案，无感丝滑换相。
- 精准同步轮流，减少MOS发热的同时无过度电流脉冲。
- 单PWM周期电流检测限制，减少脉冲电流对电机的影响。
- 智能散热，低温时风扇保持安静。
- 蓝牙通讯，手机APP直接通讯，固件升级，参数设置随心所欲，方便又快捷。
- 强大的手机APP运行数据观察界面，静态(电调记录数据)/实时数据(实时调试数据)一览无余。
- 内置大功率DC/DC转换电路，BEC带载毫无压力。
- 多重保护机制，低压/油门丢失/异常刹车/过温保护.....
- 支持turbo进角设置。
- 不需要额外购买配件，即可实现对电调的全面控制。
- 支持X.BUS协议，通过总线实时控制电调和读取运行数据，可用于机器人或其它自动化编程控制。

3. 连接说明以及注意事项

注：电机标识的ABC的三相位置，务必保证和电调的ABC三相位置对应连接
即：电调A与电机A相匹配，电调B与电机B相匹配，电调C与电机C相匹配

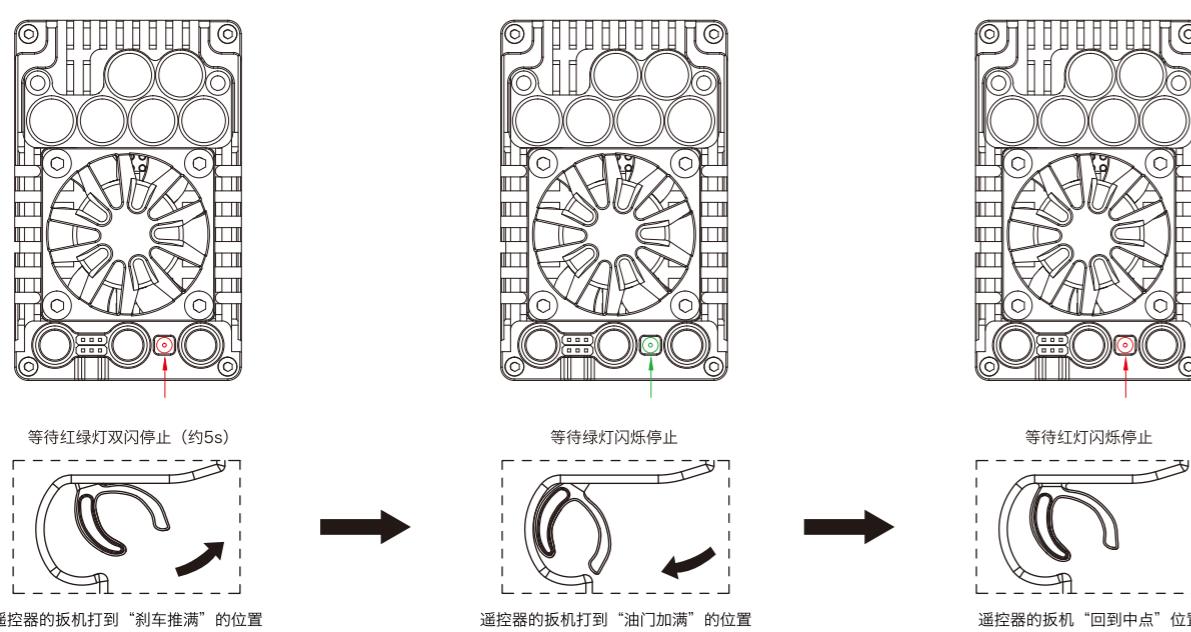


- * 注意事项
 1. 电调输入线正级（+）、负级（-），切勿接反，如电调输入接反可能会导致电调损坏，如因接反损坏电调将不给予保修服务。
 2. 如使用霍尔传感器，务必核对对电机相线和霍尔接线。
 3. 无温度传感器的电机，长时间高功率运行可能会烧毁。
 4. 部分电机的机械结构不能支持高转速，若强行提高转速，电机可能毁坏。
 5. 若长时间不使用，建议拔掉电调电源线。
 6. 如对连接线路有修改，检查电路无误后再给油门，给油门时建议慢给，确认无误后再正常给油门。

4. 开机流程

- 步骤：
 1. 检查线路是否存在开路/短路/或接触不良
 2. 检查电机是否卡顿
 3. 插上电源线
 4. 打开电源按钮
 当听到电池提示音(在灯光/声音提示部分的“正常开机”提示有相关描述)后说明开机正常，如果油门正常，便可正常进行油门操作。

5. 油门校准



1. 电调关机->正方向，油门和刹车调到100%行程->扳机打到“刹车推满”的位置
 2. 迅速(1s内)将扳机打到“油门加满”的位置并保持-> 上电 -> 等待红绿灯双闪停止(约5s)。

3. 迅速(1s内)将扳机“回到中点”位置并保持-> 等待红灯闪烁停止。

4. 设置成功提示：重复4次 (红绿灯亮 + 电机响 (元音so.mi.do) + 红绿灯灭 + 0.2s间隔)。设置失败提示：没有提示，正常开机。

ATTENTION 免责声明

首先非常感谢您使用本产品！
 车模无刷动力系统功率较大，错误的使用可能会造成设备损坏或人身伤害，请在使用之前务必仔细阅读本声明，一旦使用即代表您同意本声明的全部条款。请严格按照手册注意事项，使用本产品。

我们不承担使用本产品或非法改装、操作不当产生的任何责任，包括但不限于间接损失或连带责任。

CAUTIONS 注意事项

请在电子调速器与相关设备连接前，确保所有线束连接良好以及连接设备绝缘良好，避免因短路出现损坏电子调速器。
 请在使用电子调速器前，仔细阅读相关动力设备及车架说明书，确保动力搭配合理，避免动力搭配不当导致电机超载，损坏电子调速器。

6. 蓝牙通讯

蓝牙名称的命名规则为“大致型号” + “-” + “电调编码ID”，比如“XC_E3-1C89”，其中“XC_E3”为大致型号，“1C89”为电调的16进制编码ID，以免出现两个名称一样的设备，默认密码“1234”。

7. 设置项

| 项编号 | 项名称 | 项内容 | | | 默认 |
|-----|----------|-------|----------|-------|---------|
| 1 | 运动模式 | 正转带刹车 | 正反转带刹车 | 直接正反转 | 正反转带刹车 |
| 2 | 锂电池节数 | 自动识别 | 6~12S | | 自动识别 |
| 3 | BEC电压 | 6.0V | 7.4V | 8.4V | 6V |
| 4 | 低压保护阈值 | 不保护 | 2.9~3.6V | | 3.2V |
| 5 | 转向 | CW | CCW | | CW |
| 6 | 最大刹车强度 | | 0~100% | | 60% |
| 7 | 最大倒车强度 | | 0~100% | | 25% |
| 8 | 加速度 | | 0~12级 | | 6级 |
| 9 | 拖刹力度 | | 0~100% | | 0% |
| 10 | Turbo进角 | | 0~26度 | | 26度 |
| 11 | Turbo延时 | | 0~1s | | 1s |
| 12 | 初始PWM | | 1~10% | | 3% |
| 13 | 油门中位点区域 | | 2~15% | | 10% |
| 14 | 电机极对数 | | 1~64 | | 2 |
| 15 | 通讯总线 | | X.BUS协议 | | X.BUS协议 |
| 16 | X.BUS-ID | | 0~15 | | 0 |

1. 运行模式

选项1：正转带刹车

此模式下，车辆仅能前进和刹车，但不能倒车，该模式通常用于竞赛。

选项2：正反转带刹车

此模式则提供了倒车功能，通常用于训练。

当油门扳机第一次推至反向区域时，电机只是刹车，不会产生倒车动作，当油门扳机快速回到中点区域并第二次推至反向区域时，如果此时电机已停止，则产生倒车动作，如果电机未停止，则不会倒车，仍是刹车，需要再次将油门回到中点并推向反向区。这样做的目的是防止车辆行驶过程中因多次刹而造成误倒车。

选项3：直接正反转

此模式采用单击式倒车方式，当油门扳机从中点区域推至反向区域时，电机就会产生倒车动作。该模式一般用于特种车辆。

2. 锂电池节数

根据实际所用锂电池节数设置正确的值。默认为自动判断。

3. BEC电压

BEC电压支持6V/7.4V/8.4V可调。一般6.0V适用于普通舵机，7.4V/8.4V适用于高压舵机，请根据所用舵机规格设置合适的值。

4. 低压保护阈值

这项功能主要是防止锂电池过度放电而造成不可恢复的损坏。电调会时刻监视电池电压，一旦电压低于设定的阈值，数秒后将彻底切断动力输出，并产生一个10%的刹车力度，对于镍氢电池建议将此项参数设置为“不保护”。

5. 转向

用于设置电机的转动方向。由于有些车架结构设计差异，有可能出现给前进的油门车子却后退，此时可以将“转向”设置为相反的方向。

6. 最大刹车强度

本电调提供比例式刹车功能，刹车力度的大小和油门扳机的位置相关，最大刹车力是指油门扳机处于刹车极限位置时所产生的刹车力。请根据车辆的具体情况，选择合适的大刹车力度。

7. 最大倒车强度

指油门扳机打到反向最大的位置所能产生的倒车强度，选择不同的参数值可以产生不同的倒车速度。一般情况下建议使用比较小的倒车速度，以免因倒车太快而导致失误。

8. 加速度

用于控制油门输出快慢，分0-12级可设置，设置值越大，则加速越快。需要根据场地、轮胎抓地特性、车辆配置等情况综合考虑。如设置过大可能会造成轮胎打滑、启动电流过大而对电机/电调/电池不利影响。

9. 拖刹力度

拖刹是指当油门扳机进入到中点区域内时，电机产生的刹车力，可根据车辆类型、配置、场地等情况选择合适的值。

10. Turbo进角

激爆进角，可以额外的提高电机转速。此模式是该进角的大小设置项，只有在全油门时才会开启，通常用于较长的直道上，释放出马达的最大功率。此值越大，电机的转速提升越多，同时运行电流越大，电机电调温度更高，故请合理设置此值。

11. Turbo延时

触发Turbo所需要的持续全油门时长。当持续全油门的时间达到此设定值后，才能触发Turbo开启。

12. 初始PWM

设置开始转动时的转速和力度。

13. 油门中位点区域

油门中立点区域宽度，请根据个人习惯进行调整。有些遥控器可能会发生中点漂移，导致车子缓慢前进或后退，出现此现象时，请把区域宽度设成更大值。

14. 电机极对数

用于设置电机极对数，上传的转速 = 电气转速/电机极对数，可得到实际的机械转速。

15. 通讯总线

X.BUS：以编程的形式控制电调油门，或动态调整运动参数，读取电调运行参数等，可用于自动化或者机器人场合，协议的具体内容请参考《X.BUS总线控制协议》。

16. X.BUS-ID

如果选择了X.BUS，则本项生效，总线支持16个电调从机。

8. 恢复出厂设置

蓝牙恢复出厂设置/强制进boot:

如果蓝牙密码丢失或者需要强制进入Boot，可按如下步骤进行。

step1. 将串通信信号(白色线)短接到BEC+(红色线)

step2. 开机上电

step3. 当绿灯灭，红灯亮时

step4. 取消短接。

此时程序就会进入Boot，进入Boot后，蓝牙参数将恢复出厂值(密码恢复为“1234”，名称恢复为出厂状态)，如果固件异常也可通过此种方案进入Boot升级固件。

参数恢复出厂设置:

如果想要将参数恢复出厂设置，点击APP参数页面的默认即可。

9. 灯光/声音提示说明

| 分类 | 类型描述 | 灯光提示 | 声音提示 | 备注 |
|------|-----------------------------|---------------------|--------------|---------------------------------------|
| 基本提示 | 油门未归0 | 红灯快闪 | 短音哔-- | 急促闪红灯。 |
| | 油门丢失 | 红灯慢闪 | 长音哔--- | 慢闪红灯，周期为2S。 |
| 电压检测 | 欠压保护 | 红×1-绿×2 — 红×1-绿×2 — | 长音哔×1-短音哔×2— | 在MOSFET检测之前不响，检查输入电压，或者检查设置的电池节数是否正确。 |
| | 过压保护 | 红×1-绿×3 — 红×1-绿×3 — | 无 | 电压过高，检查实际的电池是否超过了电调的最大支持范围。 |
| 油门参数 | MOS温度过高，运行超过125°C/开机超过110°C | 红×1-绿×4 — 红×1-绿×4 — | 长音哔×1-短音哔×4— | MOS管温度过高，待到温度降到100摄氏度以下即可恢复正常运行。 |
| | 电容温度过高，运行超过105°C/开机超过100°C | 红×1-绿×5 — 红×1-绿×5 — | 长音哔×1-短音哔×5— | 电容温度过高，待到温度降到100摄氏度以下即可恢复正常运行。 |
| 霍尔异常 | 油门参数异常 | 红×1-绿×7 — 红×1-绿×7 — | | |